ROBASE – BUSY AS A BEE

Die **ROBASE**-Motoren bilden die Grundlage unseres Baukastensystems mit der größten Auswahl an Anpassungsmöglichkeiten. Als klassische Synchronmotoren mit markanten Statorzähnen und Ferritmagneten verfügen sie über ein ausgeprägtes Selbsthaltemoment. So kann z. B. bei Stellantrieben auf eine Bremse verzichtet werden. Durch die konstante Drehzahl eignen sie sich auch für Förder-, Dosier- und Positionieraufgaben.

*Our **ROBASE** motors are the foundation of our modular system, which offers the greatest available range of customisation options. As classical synchronous motors equipped with prominent stator teeth and ferrite magnets, they possess excellent self-holding torque. This means that in devices such as actuating drives, a brake can be dispensed with. Thanks to their constant speed they are also suitable for conveying, dosing and positioning applications.*

DATEN SYNCHRONMOTOREN ROBASE (6-POLIG)
datas synchronous motors ROBASE (6-poles)

Spannung *voltage*	**Frequenz** *frequency*	**Drehzahl** *speed*	**Konden-sator** *capacitor*	**Nennstrom** *rated current*	**Aufnahme-leistung** *input power*	**Dreh-moment** *torque*	**Abgabe-leistung** *output power*	**Wicklungs-über-temperatur** *winding over temperature*	**Selbsthalte-moment** *self-holding torque*
V	**Hz**	**1/min**	**µF**	**mA**	**VA**	**Ncm**	**W**	**K**	**Ncm**
Motortyp 36 *motor type 36*									
3~400	50/60	1000/ 1200	-	60/55	24/22	10,5/7,0	11,0/9,0	85	0,9
3~230*			-	100/80	23/18	10/6,0	10,5/7,5		
1~230			0,5	80/85	18/19	7,5/6,5	8,0		
1~115			2	160/170					
1~24			42	750/780					
Motortyp 46 *motor type 46*									
3~400	50/60	1000/ 1200	-	105/85	42/35	14,0/10,0	15,0/13,0	85	1,3
3~230*			-	150/130	35/30	13,0/9,0	14,0/12,0		
1~230			0,68	105/115	24/26	11,0/9,0	11,5		
1~115			2,8	210/230					
1~24			60	1000/1100					
Motortyp 66 *motor type 66*									
3~400	50/60	1000/ 1200	-	120/100	48/40	19,0/14,0	20,0/17,0	105	1,8
3~230*			-	220/180	50/40				
1~230			1	150/160	34/37	15,0/13,0	16,0		
1~115			4	300/320					
1~24			90	1400/1550					
Motortyp 86 *motor type 86*									
3~400	50/60	1000/ 1200	-	170/140	68/56	28,0/18,0	29,0/23,0	85	2,6
3~230*			-	300/240	70/55	25,0/16,0	26,0/20,0		
1~230			1,3	190/200	44/46	21,0/18,0	22,0	105	
1~115			5	380/400					
1~24			120	1710/1800					

*** Der Betrieb am Frequenzumrichter ist im Bereich von 7 bis 70 Hz möglich.** *The safe operating frequency via an inverter is between 7 and 70 Hz.*

DATEN SYNCHRONMOTOREN ROBASE (4-POLIG)
datas synchronous motors ROBASE (4-poles)

Spannung *voltage*	**Frequenz** *frequency*	**Drehzahl** *speed*	**Konden-sator** *capacitor*	**Nennstrom** *rated current*	**Aufnahme-leistung** *input power*	**Dreh-moment** *torque*	**Abgabe-leistung** *output power*	**Wicklungs-über-temperatur** *winding over temperature*	**Selbsthalte-moment** *self-holding torque*
V	**Hz**	**1/min**	**µF**	**mA**	**VA**	**Ncm**	**W**	**K**	**Ncm**
Motortyp 34 *motor type 34*									
3~400	50/60	1500/1800	-	50/45	20/18	7,0/5,0	11,0/9,0	85	3,0
3~230*			-	100/80	23/18				
1~230			0,5	75/80	17/18	6,0/5,0	9,0		
1~115			2	150/160					
1~24			42	710/750					
Motortyp 44 *motor type 44*									
3~400	50/60	1500/1800	-	90/75	36/30	10,0/7,0	15,0/13,0	85	4,2
3~230*			-	150/130	35/30				
1~230			0,68	105/115	24/26	9,0/7,5	14,0	105	
1~115			2,8	210/230					
1~24			60	1000/1100					
Motortyp 64 *motor type 64*									
3~400	50/60	1500/1800	-	105/90	42/36	13,0/9,0	20,0/17,0	85	6,0
3~230*			-	220/180	50/40			105	
1~230			1	150/160	34/37	12,0/10,0	19,0		
1~115			4	300/320					
1~24			90	1400/1550					
Motortyp 84 *motor type 84*									
3~400	50/60	1500/1800	-	150/120	60/48	18,0/12,0	28,0/23,0	85	8,5
3~230*			-	300/240	70/55	20,0/14,0	31,0/26,0		
1~230			1,3	205/220	47/51	18,0/15,0	28,0	105	
1~115			5	410/440					
1~24			120	1960/2100					

*** Der Umrichterbetrieb ist im Bereich von 7-70 Hz eingeschränkt möglich.** *Inverter operating between 7 and 70 Hz only possible with restrictions.*